# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

64-074830

(43) Date of publication of application: 20.03.1989

(51)Int.Cl.

H04B 7/005 H04B 3/06 H04L 27/00

(21)Application number: 62-233051

(71)Applicant: FUJITSU LTD

(22)Date of filing:

17.09.1987

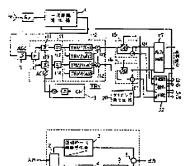
(72)Inventor: ONUKI MASAYUKI

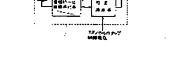
# (54) AUTOMATIC AMPLITUDE EQUALIZATION CIRCUIT

# (57)Abstract:

PURPOSE: To realize inexpensive amplitude equalization, by using a tap control signal for a transversal filter for eliminating an orthogonal component out of the transversal filters as a control signal for a primary amplitude equalizer.

CONSTITUTION: Primary distortion is compensated by converting a signal received by a receiver Rx to an intermediate frequency signal and supplying it to the primary amplitude equalizer 1. The output signal of the equalizer 1 is supplied to the transversal filter TRV, and two detection signals in which a multivalue QAM or an multiple phase PSK modulator intersect orthogonally arc equalized. As the control voltage of a variable attenuator 5 in the filter 1, a tap control voltage for the transversal filters TRV 2 and TRV4 for eliminating the orthogonal component in the filter TRV, that is, the output dI and dQ of a correlation detection circuit 22 are





used. Furthermore, it is possible to expand the control range of the attenuator 5 by using a central tap control signal for the output dl and dQ. In such a way, it is possible to compensate the primary amplitude distortion with inexpensive constitution.

# LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

# ® 公開特許公報(A) 昭64-74830

@Int\_Cl.4

H 04 L

49発明の名称

識別記号

庁内整理番号

码公開 昭和64年(1989)3月20日

H 04 B 7/005 3/06

27/00

7323-5K C-7323-5K

E-7323-5K

K-8226-5K

審査請求 未請求 発明の数 1 (全6頁)

自動振幅等化回路

②特 願 昭62-233051

**愈出** 願 昭62(1987)9月17日

79発明者 大貫

政幸

神奈川県川崎市中原区上小田中1015番地 富士通株式会社

内

⑩出 願 人 富士通株式会社

**60代 理 人 弁理士 井桁 貞一** 

神奈川県川崎市中原区上小田中1015番地

明 細 種

#### 1 急卵の名称 自動振幅等化回路

#### 2. 特許請求の範囲

(1)一次振幅等化器(1)と、多値 QAM又は多相PSK復興器の直交する2つの検波信号をそれぞれ等化するトランスパーサルフィルタ(TRV)とを有し、該一次振幅等化器(1)の制御信号として、数トランスパーサルフィルタ(TRV)の内の直交成分除去用のものに対するタップ制御信号を用いることを特徴とした自動振幅等化回路。

(2)前記タップ制御信号が、中心タップ制御信号である特許請求の範囲第1項に記載の自動景幅等化回路。

#### 3. 発明の詳細な説明

(微 要)

無線伝送路で発生する選択性フェージングによる場場否のうち、一次成分の領観器を等化するた

めの自動張幅等化回路に関し、

簡易で原価な構成のものを実現することを目的 とし、

一次接幅等化器と、多値QAM又は多相PSK 復調器の直交する2つの検波信号をそれぞれ等化 するトランスパーサルフィルタとを有し、接一次 無幅等化器の側額信号として、接トランスパーサ ルフィルタの内の直交成分除去用のものに対する タップ制御信号を用いた構成とする。

### (産業上の利用分野)

本発明は、自動張幅等化回路に関し、特に無線 伝送路で発生する選択性フェージングによる振幅 歪のうち、一次成分の振幅歪を等化するための自 動張幅等化回路に関するものである。

マイクロ波帯等におけるディジタル無線伝送路 においては、周波数選択性フェージングによって 伝送帯域内が平坦でない周波数特性となり、変復 調方式によっては伝送品質を習しく劣化させる要 因となる。特に多値QAM方式においては、その 影響が大きいものである。従って、周波数選択性 フェージングによる周波数振幅特性を補償する必要がある。

#### 〔従来の技術〕

第5図は本出職人に係る特顧昭61-191636号に開示された無線受信装置に用いられる従来の自動振幅等化回路を示した図で、図中、1aは可変振幅等化器(スロープ等化器)で、分配器(ハイブリッドコイル)2と、正傾斜一次振幅等化器3と、負債斜一次振幅等化器4と、可変減衰器5と、合成器6と、で構成され、合成器6の出力にはAGC自動利得額3件が接続されている。このAGC増幅器7からは財力信号が取り出るのAGC増幅器7からは財御回路9を経出回路8とともに検出回路8及び朝御する。検出回路8はAGC回路7の出力を選択周波数の異なる2つのパンドパスフィルタ81と82を通し、それぞれ検波器83と84を介して制御回路9に送り、制御電圧を発生する。

図に示す周波数(e.f., f. のみを透過させるパンドパスフィルタとしてQが数 I 0 0 にもなる狭帯域のフィルタを用いなければならないため、非常に高価な装置になってしまうという問題点があった。

従って、本発明は、簡易で廉価な構成の自動製 幅等化回路を実現することを目的とする。

### (問題点を解決するための手段)

第1図は本発明に係る自動振幅等化回路の原理 を説明する図であり、本発明では特に一次振幅等 化器1の制御信号として、多値QAM又は多相P SK復調器の直交する2つの検波信号をそれぞれ 等化するトランスパーサルフィルタTRVの内の 直交成分除去用のものに対するタップ制御信号を 用いている。

このタップ制御信号には、中心タップ制御信号 を用いることが好ましい。 今、送信側の変調方式がQAMであるとすると、この可変張幅等化器 1 a に入力される中間周波数 f。(70M82) に対しては両側波が生じ、これに一次の歪が入った場合には、第6 図に示すように両側波の周波数 f 。 とf 。 の振幅は等しくなくなる。

第5 図に示した回路では、AGC国路7により 一定の信号レベルに増幅して出力し、その出力信 号中の第6 図に示したような周波数を、フィルタ 81及び82並びに検波器83及び84により求 め、その振幅等化残差を制御回路9で検出する。

これにより、一次振幅等化残差が最小となるように可変減衰器 5 を制御国路 9 が制御すると、フェージングによる周波数振幅特性の一次成分を等化して平坦にすることができる。

この場合、可変減衰器5のみを用いてもよいし、 図示のように他方に固定減衰器5aを持入しても よい。

(発明が解決しようとする問題点) このような従来の自動振幅等化回路では、第6

# (作用)

本発明の自動振幅等化回路では、高価なベンド パスフィルタを用いずに、多値QAM又は多相P SK復興器の直交する2つの検波信号をそれぞれ 等化するトランスパーサルフィルタTRV の内の直 交成分除去用のものに対するタップ制御信号を用 いて一次振幅等化器1を制御しているが、この原 理について以下に説明する。

直交する I 帧と Q 帧のベースパンド信号を、  $A_1$  cos  $\phi_1$  、 $A_2$  cos  $\phi_3$  (  $A_1$ ,  $A_4$ ,  $\phi_4$ ,  $\phi_4$  は共に時間の関数)とし、機送波をそれぞれ、 cos  $\omega_1$  、sin  $\omega_1$  とすると、変調波は、

 $A_1\cos\phi_1\cos\omega t + A_2\cos\phi_2\sin\omega t$ =1/2 {  $A_1\cos(\omega t + \phi_1) + A_1\cos(\omega t - \phi_1)$ }

+ A o sin ( w t + ø o ) + A o sin ( w t - ø o ) } となる。この式の右辺の第1項と第3項は上側波の振幅に、第2項と第4項は下側波の振幅にそれぞれ対応する。

ここで、無線伝送路の一次傾斜振幅特性により 上側波は第6図に示すように、(1+k)倍、下 個波は(1-k) 倍になったとする(但し、k= -1~1の定数)と、一次振幅等化器1の受信波

1/2 ((I+k) A (cos ( & t+ # 1)

+ (1-k) A : cos (w t- ≠ 1)

+ (1+k) A asin ( w t+ ≠ a)

+ (1-k) A asin (wt- #a) }

となる。従って、送信した元の変調波信号との差、 即ち歪成分は、

k/2 { A 1cos(w t+ # 1) - A 1cos(w t- # 1)

 $+ A_{a} \sin(\omega t + \phi_{a}) - A_{a} \sin(\omega t - \phi_{a})$ 

--kAisinøisinøt+kAasinøacoswt

- k A ecos ( φ e- π /2) cos ω t

+kA (cos( / i+π/2) sinωt

となる。このことは、「軸とQ軸のペースパンド 信号Aicos þi, Ao cos þo がそれぞれ上記の 歪を受けた形で変調されることになるので、実際 の雰囲波は、

{Acos # 1+k Acos (# a- x/2)} cos @ t

+ { A cos # e+k A | cos ( # | + x /2) } sin w t

第2図は本発明に係る自動振幅等化回路を組み 込んだディジタル無線受信装置の一実施例を示し、 特に送信値でQAM変調を受けた場合について示 している。

このディジタル無線受信送信は、受信機Rx、 一次振幅等化器1、AGC回路7、復興器11、 波形等化器12、多値識別器15、16、パッフ ァ団路17、及び相関検出回路18で構成されて

受信機Rxでは受信信号を中間周波数信号IF に変換し、一次振幅等化器1ではこの中間周波数 信号の一次歪を補償し、AGC回路7で一定レベ ルの信号にして復綱器11に送る。

一次損幅等化器1の一実施例が第3図に示され ており、これは、入力信号を分配器2を介して発 生する正傾斜一次振幅等化器3及び負傾斜一次振 幅等化器4の出力を、少なくとも何れか一方を可 変減衰器 5 を介して合成器 6 により合成する可変 振幅等化器である。そして、この実施例では、可 変減変器 5 の制御似圧として、多値QAM又は多

となり、これを復調すると、「軸とQ軸のベース パンド信号はそれぞれ、

A 1 cos # 1+k A ecos ( # e- # /2) & .

A 1 cos d 1+k A acos ( d a- x /2) &

になり、互いに直交した成分の干渉を受ける。

一方、トランスパーサルフィルタTRVのタッ プ制御信号は、この直交成分を除去するように与 えられるため、この信号から直交成分の干渉の極 性と大きさが分かり、更に一次傾斜の正負と傾き が動断できる。

従って、一次提幅歪を等化するには、「軸又は Q軸信号の直交成分に対するトランスパーサルフ ィルタTRVのタップ制御信号を用いればよい。

尚、タップ制御電圧としては、中心タップ制御 **進圧が最も変動の大きいものであるので、一次歪** の構復には中心タップ制御電圧を用いることが好 ましい。

#### (実施例)

以下、本発明の実施例について説明する。

相PSK復興器の直交する2つの検波信号をそれ ぞれ等化するトランスパーサルフィルタTRV内 の直交成分除去用のものに対するタップ制御電圧 を用いている。

復調器11においては、ハイブリッド回路110 で2つに分枝された信号はそれぞれ周期検波器11 1、112 に入力される。 岡期検波器111、112 に は、それぞれま/2だけ位相が異なり、搬送波再 生国路19より導かれる受信信号から抽出した基 地搬送波が入力される。従って、周期検波器111 、112 に入力された信号は各々同期検波され、そ の出力は低減ろ波器113、114 を介して等化器 1 2に入力される。

低域ろ波器113 から出力される信号は直交振幅 変調された「軸信号に対応する復調出力であり、 一方、低域ろ波器114 から出力される信号は直交 擬幅変調されたQ軸信号の復調出力である。

等化器12はトランスパーサルフィルタTRV1∼ TRV4及び合成器121、123 で構成される。トラン スパーサルフィルタTRV1~TRV4はそれぞれ同一構

成の周知のものである。

器は相関検出回路18の出力によって制御される。また、トランスパーサルフィルタTRV2がトランスパーサルフィルタTRV3の出力に、トランスパーサルフィルタTRV4の出力がトランスパーサルフィルタTRV1の出力に、それぞれ合成器122 及び 121で合成されている。これは「軸、Q軸の信号がそれぞれ他方の信号に与える遅れ込み(干渉)を等化するためである。

このトランスパーサルフィルタの各タップ係数

従って、合成器121 からの出力は等化された! 軸の信号が出力され、合成器122 からは等化されたQ軸の信号が出力される。

多値識別器 1 5 及び 1 6 は A / D 変換器で構成され、それぞれ等化された 1 触、Q 触の信号振幅を 4 値 (2°)について識別し振幅に対応する各々 2 ピットの 2 値信号をタイミング再生回路 2 0 からのクロックに従って出力するものである。

多値識別器15及び16からの4ピットの2値 化されたディジタル信号はパッファ回路17に入

から発生される。この判定出力に応じ等化器 1 2 のトランスパーサルフィルタTRV1~TRV4のタップ 係数器を制御して波形弦を等化する。

第4図に例示するトランスパーサルフィルタTR V1(他のトランスパーサルフィルタの構成も全く 同様である)は縦線接続された4つの遅延素子31~34を有し、それぞれの入出力にはタップ係数器35~39が接続されている。更に、タップ係数器35~39の出力を加算器30で合成している。遅延素子31~34は遅延線あるいはフリップフロップ回路で構成できる。

タップ係数器35~39はそれぞれ相関検出回路18のC: 端子(この場合、並列5ピット端子)に接続されている。

使って、相関検出回路 1 8 からの出力 C. はトランスパーサルフィルタTRV1のそれぞれ第4 図の対応するタップ係数器 3 5 ~ 3 9 に入力され、タップ係数を制御し、その出力振幅及び極性を制御して誤差検出回路151 からの誤差信号が等になるようにする。

力され、2値化信号を4ビットの並列信号に変換 し出力する。

多値識別器 1 5 及び 1 6 はそれぞれ誤整検出回路 151、161 を有しており、誤差検出回路 151、161 は各々多値識別時点で必要とする信号レベルとの誤差(A/D変換誤差)を検出するものである

誤差検出回路151、161 はそれぞれ相関検出回路 18の入力端子 c、 d に接続され 1 触、 Q 触の思差信号を入力する。

相関検出回路18は更に多値識別器15及び1 6からの識別された2ピットの出力信号が入力端 子a及びbに入力される。

そして箱子 c、 d に入力された I 軸及び Q 軸の 誤差がそれぞれ多値識別すべきパルスの前後のど のパルスから生じたのかを誤差ピット (最上位ピット)と箱子 a、 b からの識別ピット値から相関 を判定する。この判定結果は、トランスパーサル フィルタTRV1~TRV4のそれぞれのタップ期間電圧 C I 、 d I 、 C a 、 d a として相関検出回路 18

このようにして相関検出回路18の出力 d。、C。、d。も同様にトランスパーサルフィルタTR V2~4 の対応するタップ係数器を観御する。

ここで、本発明の自動振幅等化 向路では、相関 検出回路 18の出力 C1、 d1、 C4、 d6 のう ち、既に述べたように相互に溺れ込んだ直交成分 を除去するためのトランスパーサルフィルタTRV2 及びTRV4へのタップ制御電圧、即ちd1及びd6 を用いて一次振幅等化器 1の可変減衰器 5 を制御 することとなる。

そして、更にトランスパーサルフィルタTRV2及びTRV4へのタップ関復電圧は、及びは、のうち、その中心タップ係数器(第4図の例ではタップ係数器37)の制御電圧を用いることにより、可変被衰器5の制御範囲を広くすることができる。

的、上記の説明では、QAM変復調を例にとったが、これに限定されず、直交成分を等化するような多相PSK変復調方式においても本発明を適用することができる

# 特開昭64-74830 (5)

#### (発明の効果)

以上説明したように、本発明に係る自動振幅等化回路では狭帯域のバンドパスフィルタを用いずに受信装置の復調回路に設けられているトランスバーサルフィルタの直交成分除去用のものに対するタップ制御電圧を用いて可変振幅等化器の可変波衰器を制御したので、現存の受信装置に簡単な改造を加えるだけで廉価な振幅等化器を実現することができる。

#### 4. 図面の簡単な説明

第1 図は本発明の自動振幅等化回路の原理を示す図、

第2図は本発明に係る自動振幅等化回路の一実 拡例を示す図、

第3図は本発明に係る自動振幅等化回路に用いる一次振幅等化器の一実施例を示すプロック図、 第4図は一般的なトランスパーサルフィルタの 一構成例を示す図、

- 第5図は従来の自動振幅等化回路の一構成例を

示すブロック図、

第6図は一次歪を説明するための図、である。 第1図において、

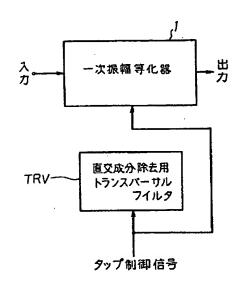
1 …一次裝帽等化器、

TRV…トランスパーサルフィルタ。

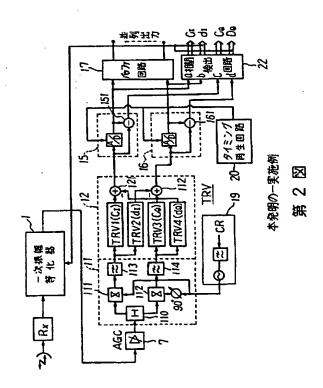
尚、図中、同一符号は同一又は相当部分を示す。

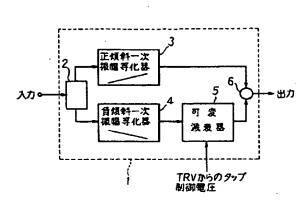
代理 人 弁理士 井 桁





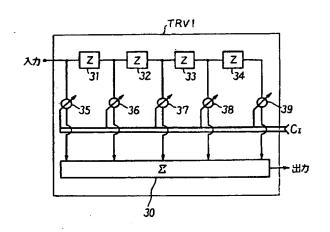
本発明に係る自動振幅等化回路の原理プロック図 第 1 図





一次振幅等化器の一実施例

第 3 図



トランスパーサルフィルタの一実続例 第 4 図

